

Fonction ATV

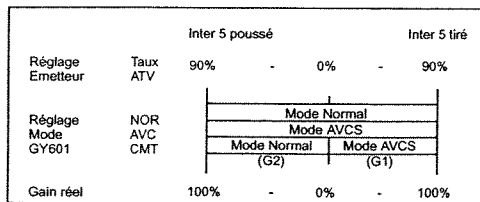
La fonction ATV permet de régler la sensibilité pour chaque position de l'inter de voie 5.

Réglage GY601 : Sélectionner le mode de fonctionnement sur l'écran (AVC, NOR ou CMT)

Réglage émetteur : Fonction ATV : ajuster la valeur de chaque demi-course.

Affichage sensibilité : L'afficheur du GY601 affiche alors le gain réel pour les points G1 et G2.

Relations entre les réglages émetteur et gyro :



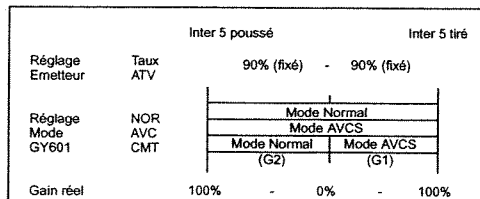
Fonction ajustement gain du gyro GY601

Réglage émetteur : Fonction ATV : régler les 2 valeurs de la voie 5 à 90%.

Réglage GY601 :

Sélectionner le mode de fonctionnement sur l'écran (AVC, NOR ou CMT).
Saisir les valeurs de gain G1 et G2.

Relations entre les réglages émetteur et gyro :



Initialisation

A la mise sous tension, le GY601 détermine automatiquement son neutre de référence pour un fonctionnement en mode AVCS.

ATTENTION : Conditions à respecter à la mise sous tension.

Après la mise sous tension du récepteur, le GY601 s'initialise, "Hello" clignote sur l'afficheur: ne surtout pas bouger l'hélicoptère, ni toucher au manche d'anticouple pendant cette phase.

Calibrage du trim d'anticouple en mode AVCS

Lorsque le GY601 est utilisé en mode AVCS (conservateur de cap) et dans ce cas seulement, il se cale de lui-même sur le neutre d'anticouple fourni par l'émetteur à la mise sous tension. Il est donc nécessaire de ne plus manœuvrer le trim d'anticouple pour éviter toute dérive de ce neutre.

Lorsque le GY601 est utilisé en mode Normal (GYRO), le trim d'anticouple en revanche, doit rester activé.

Attention donc à ce que l'émetteur soit bien en mode AVCS lors de sa mise sous tension.

A la mise sous tension

- Si le GY601 est mis sous tension en mode NOR, La position neutre enregistrée dans le GY601 tient compte de la position de trim.
- Si le GY601 est mis sous tension en mode AVCS, la position de l'anticouple est mémorisée pour toute la durée du vol

Durant le vol

- Quand le GY601 est utilisé en mode AVC, le mixage pas->anticouple doit être inactivé.
- Quand le trim d'anticouple a été déplacé en mode NOR et que la nouvelle position affecte le mode AVC, la position du neutre d'anticouple doit être mémorisée. Dans ce cas, basculer rapidement (moins d'une seconde) l'inter de gain sur l'émetteur entre les modes NOR et AVCS au moins trois fois. Ceci mémorise la nouvelle position du neutre dans le GY601. Quand l'émetteur possède une fonction permettant de mémoriser des positions de trim pour plusieurs conditions de vol, comme la 9Z, la position du trim en mode AVCS est mémorisée et cette opération n'est pas nécessaire.

Note : La position neutre de l'anticouple est mémorisée dans le GY601. Quand la position du neutre est modifiée par une intervention sur la tringlerie, la position enregistrée dans le GY601 doit être réinitialisée avant toute nouvelle utilisation.

Méthode de réinitialisation

Mettre la voie 5 de l'émetteur en mode AVCS puis remettre le gyro sous tension.

Une autre manière consiste à basculer rapidement (au moins trois fois en moins d'une seconde) l'inter de gain sur l'émetteur entre les modes NOR et AVCS. Cette action mémorise la nouvelle position du neutre dans le GY601.

Montage et réglages

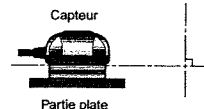
Installer et régler le gyro GY601 comme indiqué ci-dessous.

Utiliser le mini tournevis fourni dans la boîte pour effectuer tous les réglages.

1/ Installation du capteur

Le capteur du gyro est extrêmement performant face aux mesures angulaires: il doit donc toujours être installé avec de la mousse adhésive double face. Coller la mousse adhésive en dessous du capteur et le positionner ensuite sur une partie plane du châssis sans qu'il soit en contact direct avec le métal. Le fond du capteur doit être parallèle à la poutre de queue.

Pour éviter les interférences magnétiques, monter la plaque métallique entre 2 mousses adhésives, avant de fixer le capteur.

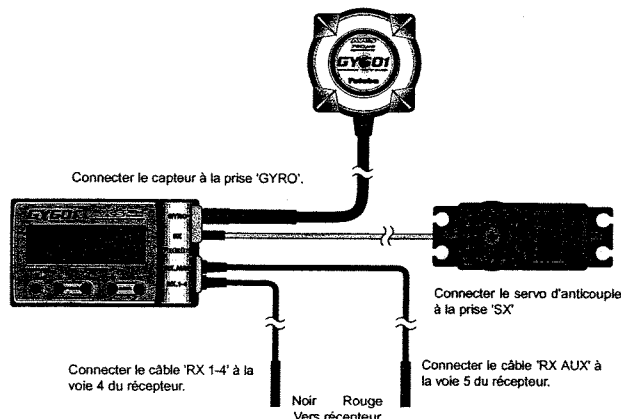


ATTENTION :

- Toujours utiliser de la mousse adhésive double face pour installer le capteur.
- Ne pas mettre de carburant, d'huile ou autres liquides sur le capteur.

2/ Connexions

Connecter le GY601, le récepteur et le servo comme indiqué ci-dessous.



ATTENTION :

Tous les connecteurs doivent être enfilés correctement sur le récepteur et l'amply de manière à ce qu'ils ne puissent pas se déconnecter sous l'effet des vibrations.

ATTENTION

Toujours utiliser un servo numérique S9251. Un autre servo peut être endommagé.

3/ Sélection du mode de fonctionnement du gyro

Quand le gyro est utilisé en mode normal, sélectionner 'NOR'.
Quand le gyro est utilisé en mode AVCS, sélectionner 'AVCS'.
Quand le gyro est utilisé en mode mixte, sélectionner 'CMT'.
En mode «CMT», les sensibilités de mode Normal et de mode AVCS peuvent être ajustées pendant le stationnaire ou la translation. Pour cela, un émetteur équipé d'une fonction de mixage gyro est nécessaire (9Z, FF8S).

4/ Commande d'anticouple

Régler la timonerie d'anticouple en mode normal (NOR). Installer le servo d'anticouple et l'ensemble de commande du rotor arrière comme indiqué sur la notice de l'hélicoptère. Afin d'obtenir les meilleures performances de votre gyro, vérifier que le palonnier est perpendiculaire à la commande, quand l'anticouple est au neutre. Déplacer le manche d'anticouple de l'émetteur à gauche et à droite et si le servo travaille à l'envers, changer son sens sur l'émetteur.

5/ Orientation du gyro

Avec l'émetteur et la réception allumés, déplacer la queue de l'hélico de gauche à droite et vérifier le sens de fonctionnement du gyro. Si le servo travaille à l'envers, changer, sur le gyro, le paramètre de la fonction 'GDir'.

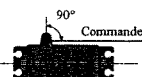
6/ Limites de courses

Déplacer le manche de commande d'anticouple vers la gauche et vers la droite et ajuster la limite de course afin que le servo ne force pas sur la timonerie. La limite augmente en même temps que la valeur sélectionnée.

Mode NOR

Mode AVC

Mode CMT



GDir NOR

LmtA100%

7/ Sensibilité du gyro

La valeur initiale de sensibilité est de 100% pour les gains G1 et G2.

Avec un émetteur 9Z, régler la sensibilité sur l'émetteur sans modifier la valeur initiale de 100% du GY601.

G: 1A100%

Utiliser les valeurs préconisées ci-dessous pour un réglage standard.

- Afficher le menu GYR.
- Ajuster la sensibilité en stationnaire à 90% en mode AVCS et à 10% en mode NOR.
- Ajuster la sensibilité en translation à 80% en mode AVCS et à 20% en mode NOR.
- A ce stade, l'écran du GY601 affiche 80% pour le stationnaire et 60% pour la translation.

La voie de commande de sensibilité permet également le choix du mode. Quand le pourcentage est au-dessus de 50%, le GY601 opère en mode AVC et quand il est en dessous de 50%, le gyro opère en mode NOR. Une variation de 1% sur la voie 5 entraîne une variation de 2% de la sensibilité GY601.

Avec un émetteur ne possédant pas de fonction sensibilité gyro, connecter la prise de réglage du GY601 sur une voie libre et régler directement les gains G1 et G2 sur l'écran du GY601.

La sensibilité peut aussi être réglée à l'aide de la fonction ATV de la voie 5 de l'émetteur.

9/ Vérification de l'émetteur

Vérifier les réglages de l'émetteur en mode AVC

- Inactiver toutes les fonctions de mixage d'anticouple.
- Ajuster les trims d'anticouple de stationnaire et de translation sur une même valeur.
- Mettre l'ATV d'anticouple à 100% dans toutes les conditions de vol.
- Mettre la fonction délai de la 9Z sur «INH».

Réglages pour le vol

1/ Allumer l'émetteur avant le récepteur.

Pendant l'initialisation du GY601, «Hello» clignote sur l'afficheur: ne surtout pas toucher l'hélicoptère ni le manche d'anticouple pendant cette phase (à peu près 5 secondes).

2/ Réglage du neutre d'anticouple en mode stationnaire.

Le réglage du neutre doit impérativement être fait en mode NOR car en mode AVCS, il n'existe pas de neutre de référence.

Ajuster parfaitement le trim d'anticouple en stationnaire et corriger la longueur de la tringlerie s'il y a lieu.

3/ Une fois le réglage du neutre effectué, sa valeur peut être directement lue sur l'afficheur du GY601.

Basculer alors au moins trois fois et le plus rapidement possible l'interrupteur de sélection de NOR vers AVCS. Le GY601 passe alors de lui-même en mode AVCS. «****» s'affiche alors, indiquant que la valeur de neutre a bien été mémorisée.

Pendant toutes ces opérations, ne jamais toucher au manche d'anticouple ou au modèle.

4/ Régler la sensibilité de manière à ce qu'aucun snaking n'apparaisse en stationnaire comme en translation.

La meilleure façon d'optimiser le réglage de la sensibilité en mode AVCS est d'observer la sortie des piroquettes et de corriger en conséquence. Avec cet équipement, le réglage empirique peut être à l'inverse de celui pratiqué sur un gyro traditionnel, un léger snaking peut aussi être contrôlé par une faible diminution de la sensibilité du GY601.

5/ Ajuster l'efficacité des ordres d'anticouple en stationnaire et en translation en utilisant les 'DUAL RATE' ou les 'AFR' de l'émetteur.

Ne pas utiliser la fonction ATV. Cette action pourrait décaler le neutre du trim.

Au cas seulement où cela s'avère nécessaire, poursuivre avec les étapes suivantes.

6/ Lorsque une différence d'efficacité se fait sentir entre les modes AVCS et NOR, malgré les réglages d'AFR ou de 'DUAL RATE', utiliser la fonction NCGA.

Ce menu permet d'équilibrer l'efficacité de l'anticouple à droite et à gauche dans les deux modes AVC et NOR.

NCGA130%